

# Nombres complexes (deuxième partie)

## 1 Interprétation géométrique des nombres complexes

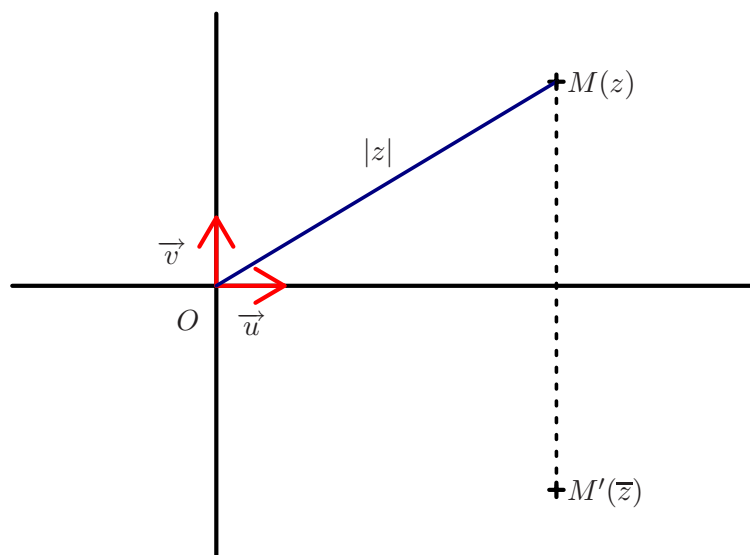
**Définition 1.** Dans le plan muni d'un repère orthonormé direct  $(O, \vec{u}, \vec{v})$  on définit :

- L'affixe d'un point  $M(x; y)$  par le nombre complexe  $z_M = x + iy$ .
- L'affixe d'un vecteur  $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$  par le nombre complexe  $z_{\vec{u}} = x + iy$ .

Le plan est alors appelé *plan complexe*, l'axe des abscisses est appelé *axe des réels* et l'axe des ordonnées *axe des imaginaires purs*.

**Propriété 1.** Soit  $M$  un point du plan complexe  $(O, \vec{u}, \vec{v})$  d'affixe  $z$ , alors :

1.  $|z| = OM$ .
2.  $\bar{z}$  est l'affixe du symétrique de  $M$  par rapport à l'axe des abscisses.



*Démonstration.* au programme. □

**Propriété 2.** Soient  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  deux vecteurs et  $A, B$  et  $C$  trois points du plan complexe, alors :

1. Si  $k \in \mathbb{R}$  alors  $z_{k\vec{u}} = kz_{\vec{u}}$ .
2.  $z_{\vec{u}+\vec{v}} = z_{\vec{u}} + z_{\vec{v}}$ .
3.  $z_{\vec{AB}} = z_B - z_A$ .
4. Si  $G = \text{bar}(A; \alpha), (B; \beta), (C; \gamma)$  alors  $z_G = \frac{\alpha z_A + \beta z_B + \gamma z_C}{\alpha + \beta + \gamma}$ .

*Démonstration.* au programme. □

## 2 Écriture trigonométrique d'un nombre complexe non nul

**Définition 2.** Soit  $\theta$  un nombre réel, on lui associe le nombre complexe  $z_\theta = \cos \theta + i \sin \theta$ .

**Propriété 3.**  $z_\alpha z_\beta = z_{\alpha+\beta}$

*Démonstration.* au programme. □

Par analogie avec la fonction exponentielle, on utilise désormais la notation d'Euler  $e^{i\theta} = \cos \theta + i \sin \theta$ .

**Corollaire 1.** Formule de Moivre

$$(e^{i\theta})^n = e^{in\theta} \quad \text{soit} \quad (\cos \theta + i \sin \theta)^n = \cos(n\theta) + i \sin(n\theta)$$

*Démonstration.* au programme. □

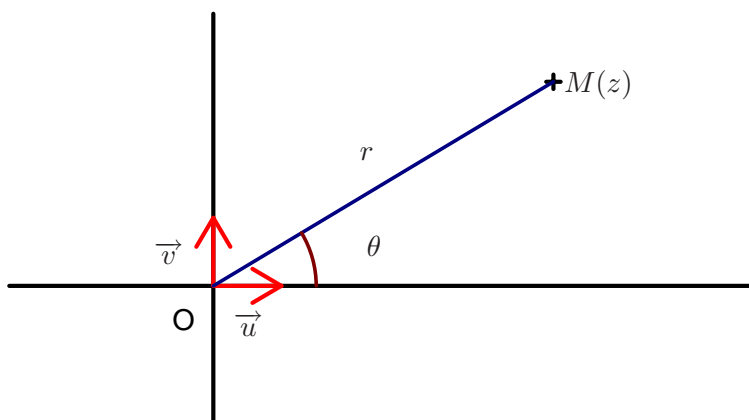
**Théorème 1.** Tout nombre complexe  $z = x + iy$  non nul peut s'écrire de manière unique sous la forme trigonométrique  $z = re^{i\theta}$  avec  $r$  un réel strictement positif et  $\theta$  un réel défini à  $2\pi$  près. De plus on a :

$$r = |z| = \sqrt{x^2 + y^2} \quad \cos \theta = \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}} \quad \sin \theta = \frac{y}{\sqrt{x^2 + y^2}}$$

Le réel  $\theta$  est appelé argument du nombre complexe  $z$  et noté  $\arg(z)$ .

*Démonstration.* au programme. □

Le couple  $(r, \theta)$  représente les coordonnées polaires du point  $M$  d'affixe  $z$  dans le repère orthonormé direct  $(O, \vec{u}, \vec{v})$  :



**Propriété 4.** Soient  $z$  et  $z'$  deux nombres complexes non nuls, alors :

1.  $\arg(\bar{z}) = -\arg(z) [2\pi]$ .
2.  $\arg(-z) = \arg(z) + \pi [2\pi]$ .
3.  $\arg(zz') = \arg(z) + \arg(z') [2\pi]$ .
4.  $\arg\left(\frac{1}{z}\right) = -\arg(z) [2\pi]$ .
5.  $\arg\left(\frac{z}{z'}\right) = \arg(z) - \arg(z') [2\pi]$ .
6.  $\arg(z^n) = n \times \arg(z) [2\pi]$  ,  $n \in \mathbb{Z}$ .

*Démonstration.* au programme. □

### 3 Écritures complexes des transformations du plan

**Propriété 5.** Soient  $A$  et  $B$  deux points et  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  deux vecteurs non nuls du plan complexe, alors :

1.  $AB = \|\overrightarrow{AB}\| = |z_{\overrightarrow{AB}}| = |z_B - z_A|$ .
2.  $(\vec{u}, \vec{v}) = \arg\left(\frac{z_{\vec{v}}}{z_{\vec{u}}}\right) [2\pi]$ .
3.  $\vec{u} \cdot \vec{v} = \operatorname{Re}(z_{\vec{u}} \overline{z_{\vec{v}}}) = \frac{1}{2}(z_{\vec{u}} \overline{z_{\vec{v}}} + \overline{z_{\vec{u}}} z_{\vec{v}})$ .

*Démonstration.* au programme. □

**Corollaire 2.** Un point  $M$  du plan complexe d'affixe  $z$  appartient au cercle de centre  $A$  et de rayon  $r$  si et seulement si il existe un réel  $\theta$  tel que :

$$z = z_A + r e^{i\theta}$$

*Démonstration.* au programme. □

**Théorème 2.** Soient  $M$  et  $M'$  deux points du plan complexe d'affixes respectives  $z$  et  $z'$ , alors :

1. Le point  $M'$  est l'image du point  $M$  par une translation de vecteur  $\vec{u}$  si et seulement si :

$$z' = z + z_{\vec{u}}$$

2. Le point  $M'$  est l'image du point  $M$  par une homothétie de centre  $A$  et de rapport  $k$  si et seulement si :

$$z' = k(z - z_A) + z_A$$

3. Le point  $M'$  est l'image du point  $M$  par la rotation de centre  $A$  et d'angle  $\alpha$  si et seulement si :

$$z' = e^{i\alpha}(z - z_A) + z_A$$

*Démonstration.* au programme. □

**Exemples.** Déterminer la nature et les éléments caractéristiques des transformations suivantes (on pourra chercher des points invariants) :

$$z' = z - 2 + 3i$$

$$z' = \bar{z}$$

$$z' = iz - 1 + i$$

$$z' = 2z - 1 - i$$